

## BAB V

### KESIMPULAN DAN SARAN

#### 5.1 Kesimpulan

Dari hasil yang telah dilakukan maka dapat ditarik kesimpulan sebagai berikut :

1. Sensor virtual realtime kecepatan kendaran dapat dibuat dengan memanfaatkan webcam sebagai capture gambar realtime selanjutnya diolah hasil capture dengan image processing menggunakan program Delphi.
2. Ketelitian dan ketepatan sensor virtual realtime kecepatan dengan memanfaatkan webcam ini sebesar 8.14% dengan nilai korelasi 0,948.

#### 5.2 Saran

Untuk meningkatkan hasil penelitian ini dikemukakan saran agar webcam yang digunakan mempunyai frame rate yang lebih tinggi daripada frame rate webcam saat penelitian ini (15 fps) agar dapat memperoleh error yang lebih kecil. Perlu pengkajian lebih lanjut tentang penterjemahan besaran fisis dari image yang dihasilkan menjadi besaran kecepatan.