

DAFTAR ISI

HALAMAN JUDUL.....	i
LEMBAR PERNYATAAN.....	ii
LEMBAR PENGESAHAN NASKAH SKRIPSI	iii
PEDOMAN PENGGUNAAN SKRIPSI.....	iv
LEMBAR PERNYATAAN KEASLIAN.....	v
ABSTRAK.....	vi
ABSTRACT	vii
KATA PENGANTAR.....	viii
DAFTAR ISI.....	x
DAFTAR GAMBAR.....	xi
DAFTAR TABEL	xii
DAFTAR LAMPIRAN	xiii
BAB I.....	1
PENDAHULUAN.....	1
1.1. Latar Belakang	1
1.2. Rumusan Masalah	4
1.3. Batasan Masalah.....	5
1.4. Tujuan dan Manfaat Penelitian.....	5
1.4.1. Tujuan	5
1.4.2. Manfaat	5
BAB II.....	6
TINJAUAN PUSTAKA	6
2.1. Kanker Serviks	6
2.2. <i>Pap Smear (papanicolaou smear)</i>	7
2.3. Mikroskop	8
2.4. Perbesaran Mikroskop	11
2.5. Arduino Mega 2560	11
2.6. Motor Stepper.....	14
2.6.1. Nema 17	14
2.7. TB 6600	15
2.8. Kamera Mikroskop.....	16

2.9. Microsoft Visual Studio	17
BAB III	19
METODOLOGI PENELITIAN	19
3.1. Tempat dan Waktu Penelitian.....	19
3.1.1. Tempat Penelitian	19
3.1.2. Waktu Penelitian.....	19
3.2. Alat dan Bahan Penelitian	19
3.3. Tahapan Penelitian	20
3.3.1. Studi Pustaka	21
3.3.2. Tahap Perancangan	21
3.3.3. Kalibrasi Alat	25
3.3.4. Pengujian.....	26
3.3.5. Analisis	26
BAB IV	28
HASIL DAN PEMBAHASAN	28
3.1. Tahap Perancangan	28
3.1.1. Percangan Hardware	28
3.2. Hasil Kalibrasi	30
3.3. Evaluasi dan Analisis	30
3.4. Perbandingan dengan Penelitian Sebelumnya.....	35
BAB V	36
KESIMPULAN DAN SARAN	36
5.1. Kesimpulan	36
5.2. Saran	36
DAFTAR PUSTAKA	37
LAMPIRAN	39

DAFTAR GAMBAR

Nomor	Judul Gambar	Halaman
2.1.	Kanker Serviks	6
2.2.	Tes <i>Pap Smear</i>	7
2.3.	Sel Kanker Serviks	8
2.4.	Mikroskop Olympus	9
2.5.	Perbandingan Perbesaran	11
2.6.	Arduino Mega 2560	13
2.7.	Nema 17	14
2.8.	TB6600	15
2.9.	Kamera OptiLab	16
3.1.	Blog Diagram Desain Penelitian	19
3.2.	Blog Diagram Desain <i>Hardware</i>	20
3.3.	Flow Chart Program	21
3.4.	Skematik Rangkaian	22
3.5.	Desain Interface	23
4.1.	Desain Mekanik Penggerak	27
4.2.	Rangkaian Penggerak Pada Mikroskop	28
4.3.	User Interface	28
	Gambar 1 dan 2	30
	Gambar 2 dan 3	30
	Gambar 4 dan 5	31
	Gambar 5 dan 6	31
	Gambar 1 dan 4	32
	Gambar 2 dan 5	32
	Gambar 3 dan 6	33

DAFTAR TABEL

Nomor	Judul Tabel	Halaman
2.1.	Spesifikasi Mikroskop Olympus CX23	10
2.2.	Spesifikasi Arduino Mega 2560	12
2.3.	Spesifikasi TB6600	15
2.4.	Spesifikasi Kamera OptiLab	17
4.1.	Ukuran Mekanik Penggerak	27

DAFTAR LAMPIRAN

Nomor **Judul Lampiran**

- 1 Program Arduino IDE
- 2. Program Visual Studio
- 3. Hasil Pengamatan