

## DAFTAR PUSTAKA

- Arifianto, Deny. 2018. *Rancang Bangun Sistem Numerical Control untuk AntiMikrobial Fotodinamik Terapi Secara In Vitro*. Surabaya: Universitas Airlangga.
- Ashari, Faisal. 2017. *Pengembangan Media Pembelajaran Trainer Mikrokontroler Robot Lengan Berbasis Arduino Pada Mata Pelajaran Perencanaan Sistem Robotik di SMK Negeri 2 Bojonegoro*. Surabaya: Universitas Negeri Surabaya.
- Ghazy, Hafizh. 2018. *Rancang Bangun Prototype Lengan Robot 3 Degree Of Freedom*. Surabaya: Universitas Airlangga.
- <https://github.com/gnea/grbl/wiki/Grbl-v1.1-Configuration> (diakses pada 11 Mei 2018)
- Maestrodiar, A Dimas. 2017. *Rancang Bangun Slider Sebagai Pengatur Posisi Lengan Robot untuk Enching PCB Otomatis*. Surabaya: Institut Teknologi Sepuluh Nopember.
- The University Of Texas and Simmechanics.com* (diakses pada 6 Juli 2018)