

DAFTAR PUSTAKA

- Arifianto, Deny. 2018. Rancang Bangun Sistem Numerical Control untuk AntiMikrobiai Fotodinamik Terapi Secara In Vitro. Surabaya: Universitas Airlangga.
- Ashari, Faisal. 2017. Pengembangan Media Pembelajaran Trainer Mikrokontroler Robot Lengan Berbasis Arduino Pada Mata Pelajaran Perencanaan Sistem Robotik di SMK Negeri 2 Bojonegoro. Surabaya: Universitas Negeri Surabaya.
- <https://github.com/gnea/grbl/wiki/Grbl-v1.1-Configuration> (diakses pada 11 Mei 2018)
- Maestrodiar, A Dimas. 2017. Rancang Bangun Slider Sebagai Pengatur Posisi Lengan Robot untuk Enching PCB Otomatis. Surabaya: Institut Teknologi Sepuluh Nopember.
- The University Of Texas and Simmechanics.com (diakses pada 6 Juli 2018)
- <https://3dprinting.com/what-is-3d-printing/> (diakses pada 20 Juli 2019)
- https://wiki.dfrobot.com/TB6600_Stepper_Motor_Driver_SKU_DRI0043 (diakses pada 20 Juli 2019)
- Hafizh. Ghazy R A. Rancang Bangun prototype lengan robot 3 Degree of Freedom (Bagian I). Surabaya : Universitas Airlangga.
- <https://www.studiobelajar.com/dinamika-rotasi/> (diakses pada 25 Juli 2019)