

**FEBBY NOVETNA. 2011. *Robot Pengantar Obat Berbasis Mikrokontroler (Bagian II)*. Proyek Akhir ini dibawah bimbingan Bapak Franky Chanra S A S. T, M. T dan Bapak Winarno, S. Si Program Studi D3 Otomasi Sistem Instrumentasi Departemen Fisika Fakultas Sains dan Teknologi Universitas Airlangga.**

---

---

### **Abstrak**

Kemajuan teknologi di bidang industri yang semakin pesat mengakibatkan semua peralatan memanfaatkan perkembangan teknologi tersebut. Salah satunya adalah perkembangan teknologi pada alat-alat yang menggunakan sistem kontrol. Dalam dunia medis dapat juga digunakan pengontrolan pada alat-alat medis. Salah satu contohnya adalah troli pengantar obat. Dengan pengantaran obat yang otomatis dapat lebih cepat, praktis dan banyak lagi keuntungan lain yang didapatkan daripada menggunakan cara manual.

Mikrokontroler merupakan suatu komponen elektronika yang dibangun melalui teknologi semikonduktor dengan wujud yang relatif kecil. Penggabungan antara mikrokontroler dengan peralatan mekanik yang telah dibuat maka terbentuklah suatu sistem robot pengantar obat secara otomatis yang bisa ditempatkan pada rumah sakit.

Hasil dari penelitian tugas akhir ini adalah merancang dan membuat robot pengantar obat secara otomatis. Tujuan pengiriman obat diisikan oleh seorang operator dari ruang obat pada robot. Data tersebut akan diproses pada mikrokontroler untuk menjalankan robot secara otomatis.

Kata kunci : Robot Pengantar Obat, ATmega8533

## KATA PENGANTAR

Segala Puji syukur penulis panjatkan atas kehadiran Allah SWT yang memberikan segala nikmat dan karunia-Nya sehingga penulis dapat menyelesaikan Proposal Proyek Akhir yang berjudul “**Robot Pengantar Obat Berbasis Mikrokontroler**”.

Selama menyusun proposal proyek akhir ini, banyak bantuan moril maupun materil yang telah penulis peroleh dari berbagai pihak, baik secara langsung maupun tidak langsung. Untuk itu dengan segala kerendahan hati, penulis menyampaikan terima kasih kepada :

1. Allah SWT yang telah memberikan ridho, hidayah dan anugerah yang luar biasa. Teladanku, Nabi Muhammad SAW, yang telah membawa cahaya terang dan membawa kita semua menuju jalan yang diridhoi-Nya.
2. Keluarga tercinta, Ayah, Ibu, Kakak dan Adik tersayang yang telah memberikan segenap do'a dan dukungan kepada penulis.
3. Bapak Drs. Bambang Supriyanto, M.Si, selaku Ketua Program Studi D3 Otomasi Sistem Instrumentasi Departemen Fisika Universitas Airlangga Surabaya, terima kasih atas segala bantuan dari bapak.
4. Bapak Franky Chandra SA, S.T, M.T , selaku Dosen Pembimbing yang telah banyak memberikan arahan, bimbingan, masukan, beserta ketulusan hati dalam membimbing penulis hingga terselesaikannya Proposal Proyek Akhir ini.

5. Bapak Winarno, S. Si, selaku Konsultan yang banyak memberikan arahan, bimbingan, masukan, beserta ketulusan hati dalam membimbing penulis hingga terselesaikannya Proposal Proyek Akhir ini.
6. Bapak Imam Sapuan, S.Si, selaku dosen penguji yang telah memberikan masukan, arahan, dan motivasi kepada penyusun sehingga Proyek Akhir ini.
7. Bapak Deni, S.Si yang telah banyak membantu pada saat pembuatan alat dan terima kasih atas saran-sarannya.
8. Mbak Dwi Hastuti, makasih ya mbak atas semua omelan, bantuan dan menyemangati untuk segera menyelesaikan tugas akhir ini.
9. Buat My LouphLy,, makasih dah mau jadi ojek, tempat sampah sampe jadi tisuanya Dd waktu dD dalam kesusahan,, penyemangad dD, olways Luph U My Boo..
10. Buat teman-teman penghuni robot khususnya Mitra, Ayah (Mat/Okky), Mas Gembel, dan Gembel, Cimek (Helmi), Dyaaaaar, makasih banyak atas semua bantuan yang diberikan, dukungan, dan candaan selama ini.
11. Buat DunDun, Upphie, Nouphe, Ebo, Tutul, Emak, Vivin, dan seluruh teman-teman PAUD, makasih telah menemani dan meramaikan hidupku, makasih atas bantuan dan supportnya, kegilaan kalian benar-benar membuatku gila.
12. Buat temen2 seperjuangan hingga akhir thanx vo everything,,

13. Buat semua pihak yang telah membantu dan tidak bisa saya sebutkan satu persatu, namun jasa kalian akan selalu saya ingat.

14. Buat patner TA saya Pras TERIMA KASIH.

Akhir kata, penulis sangat mengharapkan saran dan kritik yang membangun demi penyempurnaan proposal tugas akhir ini.

Surabaya, 12 September 2011